

# Praxisbeispiel Digitalisierung

<b>Titel:</b>	BLINKER: 360 Grad Umfeldkamera
<b>Art:</b>	Industrietransfer mit Goetting KG (Lehrte)
<b>Auftraggeber/in:</b>	AIF/ZIM
<b>Dauer:</b>	Beginn: 2017 Ende: 2019
<b>Ausgangssituation / Problembeschreibung:</b>	In dem Projekt BLINKER soll ein Sensor zur autonomen Navigation für Fahrzeuge realisiert werden.
<b>Gesamtziel:</b>	Der Sensor wird das mobile System befähigen, in innerbetrieblichen Umgebungen die eigene Pose (Position und Orientierung) präzise festzustellen und zu regeln.
<b>Beschreibung:</b>	Ein besonderes Augenmerk der Entwicklung wird die Nutzung visueller Informationen darstellen. Neben der Verwendung natürlicher Landmarken in Innen- und Außenbereichen sollen sicherheitskritische Objekte wie z. B. Personen oder Hindernisse ebenfalls zuverlässig erkannt und zurückgeführt werden. Dies ermöglicht das Anreichern semantischer Informationen und damit völlig neue Services in der Industrie.
<b>Vision:</b>	Als Konsequenz soll durch die beabsichtigte technologische Entwicklung das aktuell meistgenutzte Navigationsverfahren der Lasertriangulation durch eine Kameratriangulation ersetzt werden. Anstelle des rotierenden Lasersenders sollen LED-Blitzlichter und statt des Laserempfängers soll ein Kamera-Ring mit 360°-Blickfeld eingesetzt werden.
<b>Budget und Finanzierung:</b>	190.000,00 EUR, BMWI
<b>Weitere Informationen / Ansprechpartner/in:</b>	Prof. Dr.-Ing. Bodo Rosenhahn Institut für Informationsverarbeitung / L3S